

Comando de Velocidad	
F01.02	
0:	Key pad
1:	Potenc. Keypad
2:	Analógica AI1
5:	Pulsos
6:	Modbus
7:	Control U/D
8:	PID
9:	PLC interno
10:	Opción tar
11:	Multi velocidad

Comando de marcha	
F01.01	
0:	Key pad
1:	Terminal
2:	MODBUS

Modbus	
F12.01	Número de esclavo
F12.02	Bauds Comunicación
F18.02	Formato de Datos
F12.03	Formato: 0=N,8,1
F18.04	Fallo durante la comunicación

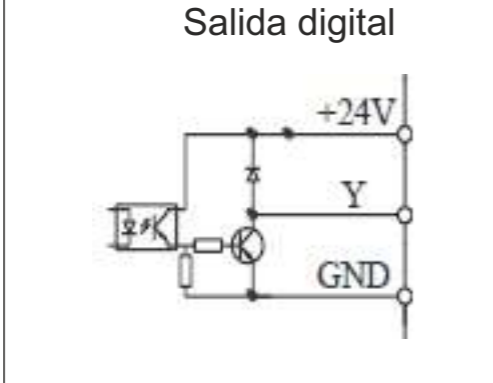
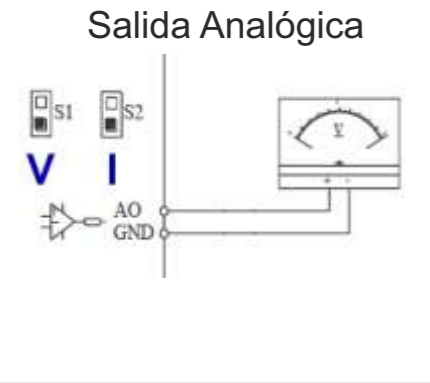
0:	8-N-2
1:	8-E-1
2:	8-O-1
3:	8-N-1

0:	1200 bps
1:	2400 bps
2:	4800 bps
3:	9600 bps
4:	19200 bps
5:	38400 bps
6:	57600 bps

0:	3=ON
1:	120 OHM

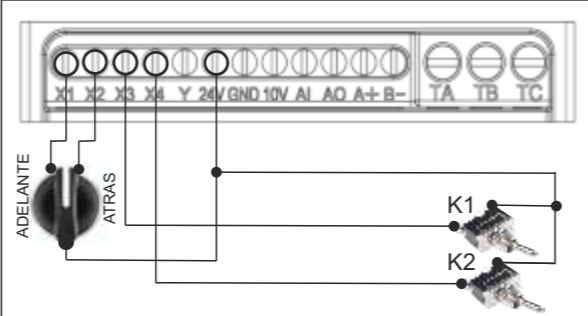
F02.01	Número de polos motor (4)
F02.02	Potencia motor en KW
F02.03	Frecuencia motor
F02.04	Velocidad de motor en rpm.
F02.05	Tensión del motor.
F02.06	Corriente en amperios motor
F02.07	0 Sin autotuning
1	Tuning en rotación
2	Tuning estático.

Parámetros básicos de motor



F00.03 Restaurar parámetros	
0	Sin operación
22	Por defecto sin param. motor
33	Borrar todos los defectos

F01.10	Máxima frecuencia de salida
F01.13	Mínima frecuencia de salida
F01.10	Límite bajo de frecuencia (mínima)
F01.22	Aceleración.
F01.23	Desaceleración



F01.02=11	Multivelocidad
F05.00=1	Di1 Adelante
F05.01=2	Di2 Atras
F05.02=16	Di3 Entrada selección K1
F05.03=17	Di4 Entrada selección K2

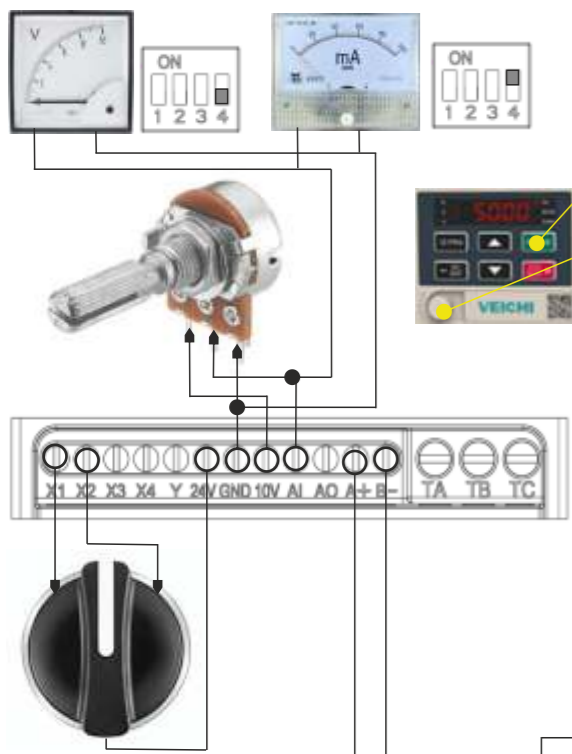
K1	K2	K3	Velocidad
○	○	○	F14.00
●	○	○	F14.01
○	●	○	F14.02
●	●	○	F14.03
○	○	●	F14.04
●	○	●	F14.05
○	●	●	F14.06

F05.00-01-02-03 Selección de la entrada digital DI1 DI2- DI3 DI4 y DI51	
0	Sin Función
1	Giro hacia adelante
2	Giro hacia atras
3	Operación a tres hilos
4	Manual (Jog) Adelante
5	Manual (Jog) Atras
6	Paro controlado.
7	Rearme emergencia
8	Reset Fallo
9	Entrada fallo externo
10	Incrementar frecuencia (potenciometro UP)
11	Decrementar frecuencia (potenciometro DOWM)
12	Borrar potenciometro motorizado
13	Cambiar canal A a B
14	Cambio frecuencia a canal A
15	Cambio frecuencia a canal B
16	Multi velocidad terminal 1
17	Multi velocidad terminal 2
18	Multi Velocidad terminal 3
19	Multi Velocidad terminal 4
20	Cancelar control PID
21	PID pausa
22	Cambio características PID
23	Cambio parámetros PID
24	PID activación 1
25	PID activación 2
26	PID activación 3
27	PID Feedback 1
28	PID Feedback 2
29	PID Feedback 3
30	Programa PLC RUN
31	Programa PLC reset
32	Aceleración selección terminal 1
33	Aceleración selección terminal 2
34	Suspender aceleración
35	Cambio frecuencia entrada
36	Cambio frecuencia pausa
37	Cambio frecuencia reset
38	Pulsador display self test
39	X4 medida de frecuencia
40	Disparo de temporizador
41	Borrar temporizador
42	Terminal de reloj de contaje
43	Terminal de borrado de temporizador.
44	Comando de freno DC
45	Terminal de preexcitación
48	Marcha cambio a terminal

F06.21 - F06.22 Selección de la salida Y0, Relé T1	
0	Sin Función
1	Variador en marcha
2	Marcha hacia atrás
3	Marcha hacia adelante
4	Alarma
5	Alarma
6	Parada Externa
7	Variador tensión entrada baja
8	Variador preparado
9	Frecuencia 1 detectada
10	Frecuencia 2 detectada
11	Frecuencia alcanzada
12	Velocidad cero
13	Frecuencia superior alcanzada
14	Frecuencia inferior alcanzada
15	Programa en Run
16	Programa realizado
17	PID Feedback excede el límite
18	PID Feedback por debajo del límite
19	Desconexión del feedback del PID
24	Frenado consumiendo energía
26	Paro de emergencia
27	Sobrecarga pre-alarma salida 1
28	Baja Carga pre-alarma salida 2
29	Aviso del variador
31	Aviso de temperatura de variador
32	Salida de sobre temperatura motor.
34	Salida de pausa en Run
35	Indicación de límite de par
36	Velocidad límite.
37	Comparador 1
38	Comparador 2



Guía Rápida AC10



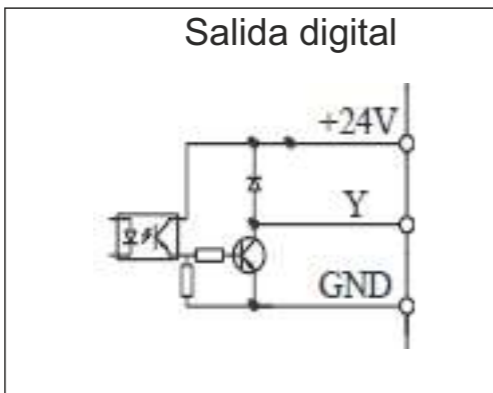
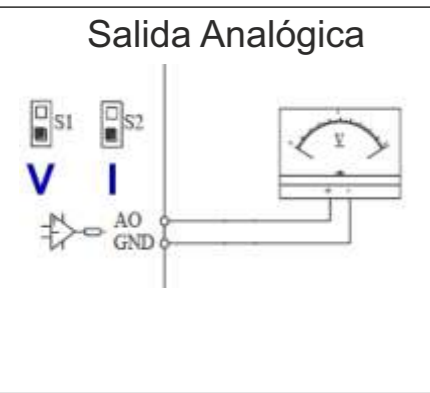
Comando de Velocidad	
F01.02	
0	Key pad
1	Potenc.Keypad
2	Analógica AI1
5	Pulsos
6	Modbus
7	Control U/D
8	PID
9	PLC interno
10	Opción tar
11	Multi velocidad

Comando de marcha	
F01.01	
0	Key pad
1	Terminal
2	MODBUS

0	8-N-2	Comunicación	1200 bps 2400 bps 4800 bps 9600 bps 19200 bps 38400 bps 57600 bps
1	8-E-1		
2	8-O-1		
3	8-N-1		
Formato de Datos		F12.01	Número de esclavo
Formato: 0=N,8,1		F12.02	Bauds Comunicación
Fallo durante la comunicación		F18.02	Formato de Datos
		F12.03	Formato: 0=N,8,1
		F18.04	Fallo durante la comunicación

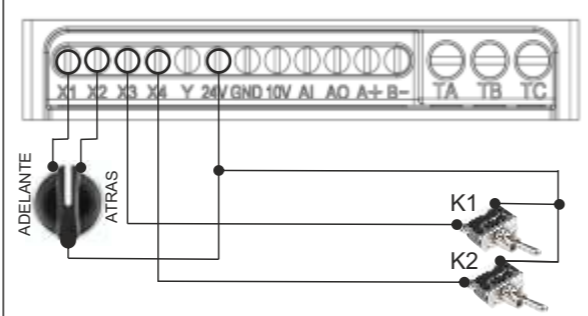
F02.01	Número de polos motor (4)
F02.02	Potencia motor en KW
F02.03	Frecuencia motor
F02.04	Velocidad de motor en rpm.
F02.05	Tensión del motor.
F02.06	Corriente en amperios motor
F02.07	0 Sin autotuning
	1 Tuning en rotación
	2 Tuning estático.

Parámetros básicos de motor



F00.03 Restaurar parámetros	
0	Sin operación
22	Por defecto sin param. motor
33	Borrar todos los defectos

F01.10	Máxima frecuencia de salida
F01.13	Mínima frecuencia de salida
F01.10	Límite bajo de frecuencia (mínima)
F01.22	Aceleración.
F01.23	Desaceleración



F01.02=11	Multivelocidad
F05.00=1	Di1 Adelante
F05.01=2	Di2 Atras
F05.02=16	Di3 Entrada selección K1
F05.03=17	Di4 Entrada selección K2

K1	K2	K3	Velocidad
○	○	○	F14.00
●	○	○	F14.01
○	●	○	F14.02
●	●	○	F14.03
○	○	●	F14.04
●	○	●	F14.05
○	●	●	F14.06

F05.00-01-02-03 Selección de la entrada digital DI1 DI2- DI3 DI4 y DI51	
0	Sin Función
1	Giro hacia adelante
2	Giro hacia atras
3	Operación a tres hilos
4	Manual (Jog) Adelante
5	Manual (Jog) Atras
6	Paro controlado.
7	Rearme emergencia
8	Reset Fallo
9	Entrada fallo externo
10	Incrementar frecuencia (potencímetro UP)
11	Decrementar frecuencia (potencímetro DOWM)
12	Borrar potenciómetro motorizado
13	Cambiar canal A a B
14	Cambio frecuencia a canal A
15	Cambio frecuencia a canal B
16	Multi velocidad terminal 1
17	Multi velocidad terminal 2
18	Multi Velocidad terminal 3
19	Multi Velocidad terminal 4
20	Cancelar control PID
21	PID pausa
22	Cambio características PID
23	Cambio parámetros PID
24	PID activación 1
25	PID activación 2
26	PID activación 3
27	PID Feedback 1
28	PID Feedback 2
29	PID Feedback 3
30	Programa PLC RUN
31	Programa PLC reset
32	Aceleración selección terminal 1
33	Aceleración selección terminal 2
34	Suspender aceleración
35	Cambio frecuencia entrada
36	Cambio frecuencia pausa
37	Cambio frecuencia reset
38	Pulsador display self test
39	X4 medida de frecuencia
40	Disparo de temporizador
41	Borrar temporizador
42	Terminal de reloj de contaje
43	Terminal de borrado de temporizador.
44	Comando de freno DC
45	Terminal de preexcitación
48	Marcha cambio a terminal

F06.21 - F06.22 Selección de la salida Y0, Relé T1	
0	Sin Función
1	Variador en marcha
2	Marcha hacia atrás
3	Marcha hacia adelante
4	Alarma
5	Alarma
6	Parada Externa
7	Variador tensión entrada baja
8	Variador preparado
9	Frecuencia 1 detectada
10	Frecuencia 2 detectada
11	Frecuencia alcanzada
12	Velocidad cero
13	Frecuencia superior alcanzada
14	Frecuencia inferior alcanzada
15	Programa en Run
16	Programa realizado
17	PID Feedback excede el límite
18	PID Feedback por debajo del límite
19	Desconexión del feedback del PID
24	Frenado consumiendo energía
26	Paro de emergencia
27	Sobrecarga pre-alarma salida 1
28	Baja Carga pre-alarma salida 2
29	Aviso del variador
31	Aviso de temperatura de variador
32	Salida de sobre temperatura motor.
34	Salida de pausa en Run
35	Indicación de límite de par
36	Velocidad límite.
37	Comparador 1
38	Comparador 2



Guía Rápida AC10